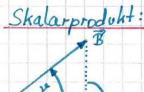


$$\vec{A} = \vec{A}(\vec{r})$$
;  $P : Aufpunkt$ 

$$\vec{e_A} = \frac{\vec{A}}{|\vec{A}|}$$

$$\vec{e_A} = \frac{\vec{A}}{|\vec{A}|}$$
 ;  $|\vec{e}| = 1$  ;  $\vec{F} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$  ;  $|\vec{F}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ 

Addition, Subtraktion: 
$$\vec{A} \pm \vec{B} = \begin{pmatrix} A_x & \pm & B_x \\ A_y & \pm & B_y \\ A_z & \pm & B_z \end{pmatrix}$$



$$\vec{A} \cdot \vec{B} = Ax \cdot Bx + Ay \cdot By + Az \cdot Bz$$



speziel: 
$$\vec{A} \cdot \vec{A} = |\vec{A}|^2$$

31. cos x

# Vektorprodukt:

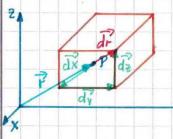
- a) | A x B | = | A | B | siny ) oder
- b) " Rechtsschraubensystem"
- c) A×B sentrachtauf A und B)

$$\vec{A} \times \vec{B} = A_{x} \quad A_{y} \quad A_{z} = \begin{pmatrix} A_{y} \cdot B_{z} - B_{y} \cdot A_{z} \\ -(A_{x} \cdot B_{z} - A_{z} \cdot B_{x}) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{y} \cdot B_{z} - B_{y} \cdot A_{z} \\ -(A_{x} \cdot B_{z} - A_{z} \cdot B_{x}) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{x} \cdot B_{y} - B_{x} \cdot A_{y} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} A_{y} \cdot B_{z} & -B_{y} \cdot A_{z} \\ A_{z} \cdot B_{x} & -A_{x} \cdot B_{z} \\ A_{x} \cdot B_{y} & -B_{x} \cdot A_{y} \end{pmatrix}$$

#### Koordinatensysteme

#### Kartesisches Koordinatensystem

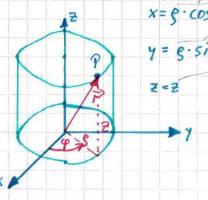


$$\frac{1}{dr} = \begin{cases} dx \\ dy \\ dz \end{cases} = dx \cdot \vec{e} \vec{x} + dy \cdot \vec{e} \vec{y} + dz \cdot \vec{e} \vec{z}$$

$$\rightarrow$$
 Y  $|d\vec{r}| = dx^2 + dy^2 + dz^2$ 

Ableiten

### Zylinderkoordinaten



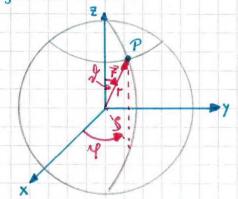
$$x = g \cdot \cos \varphi$$
 $y = g \cdot \sin \varphi$ 
 $y = g \cdot \sin \varphi$ 

$$hg = 1,$$

$$h\varphi = g$$

$$hz = 1$$





y=5. sing = r. sind · sing ; z= r.cos &

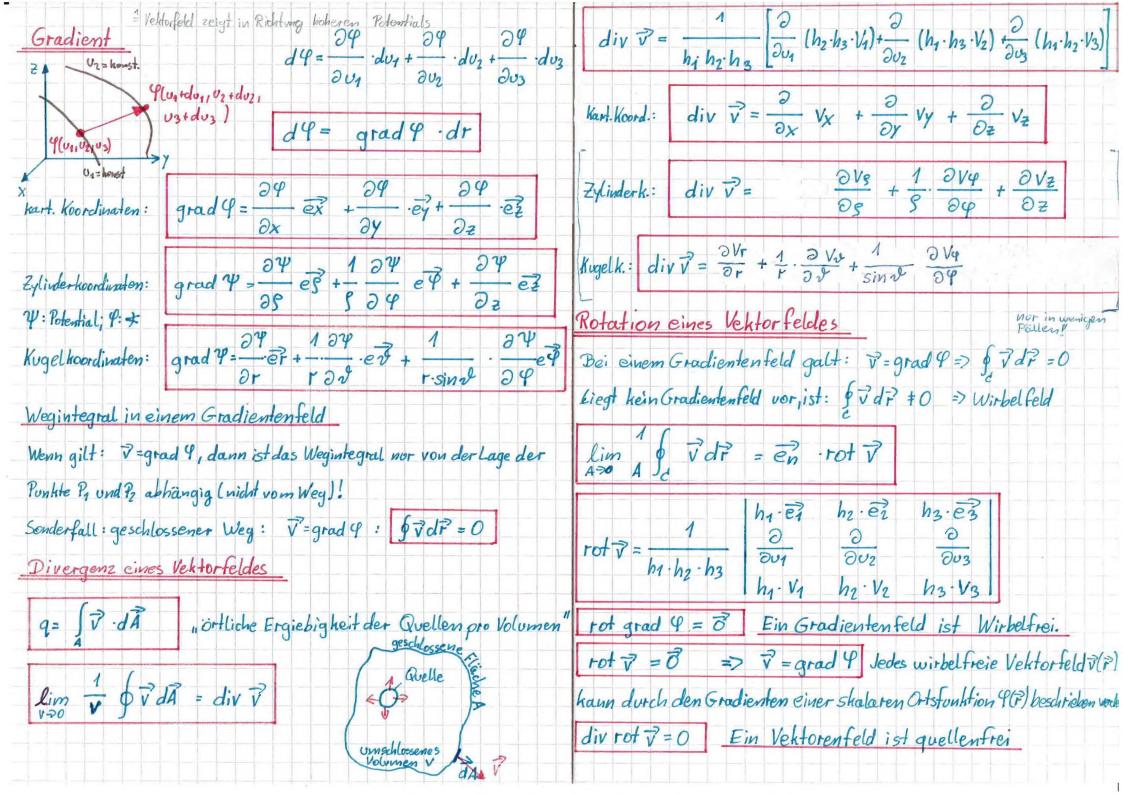
$$hr = 1$$

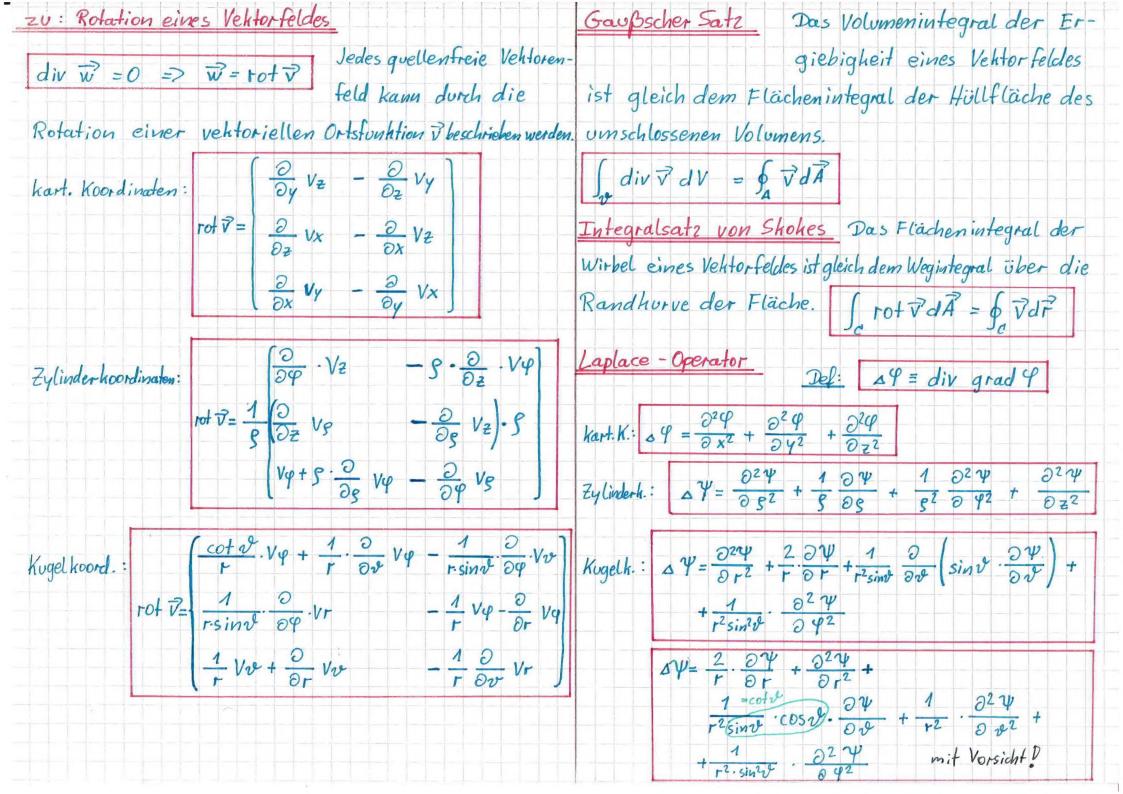
$$hv = r$$

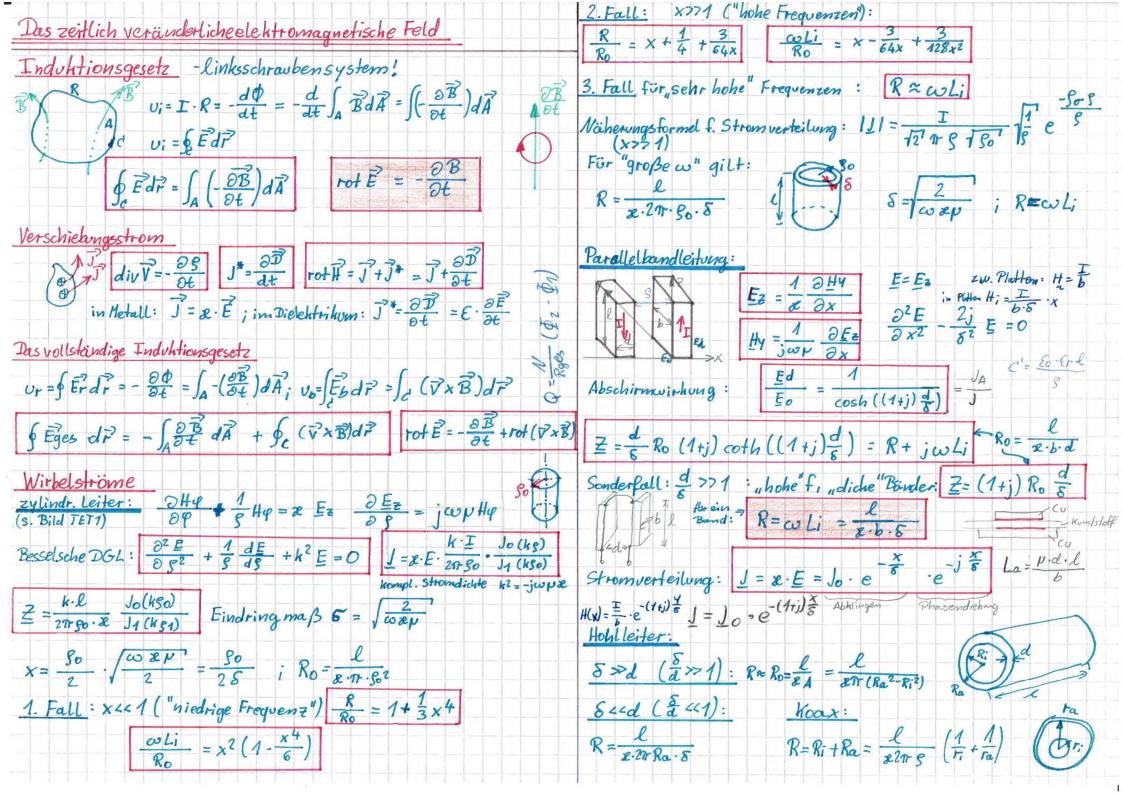
$$h\varphi = r \cdot \sin v$$

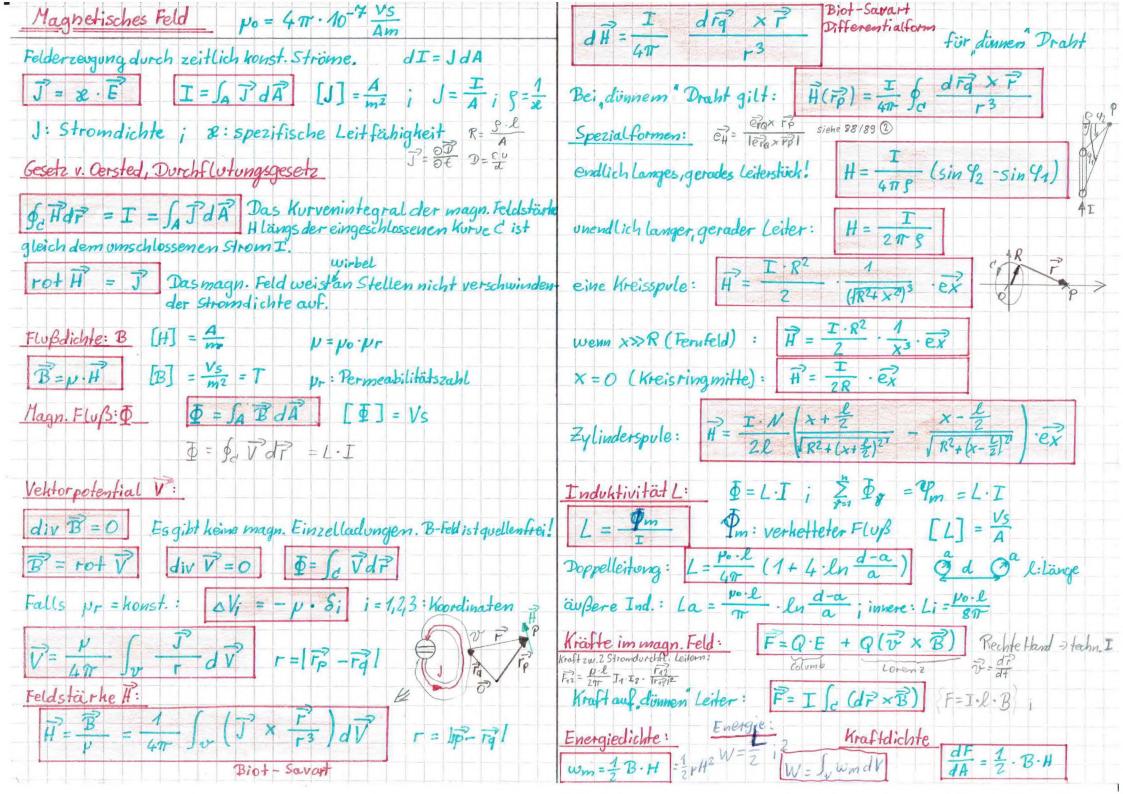
$$x = g \cdot \cos \varphi = r \cdot \sin v \cdot \cos \varphi$$

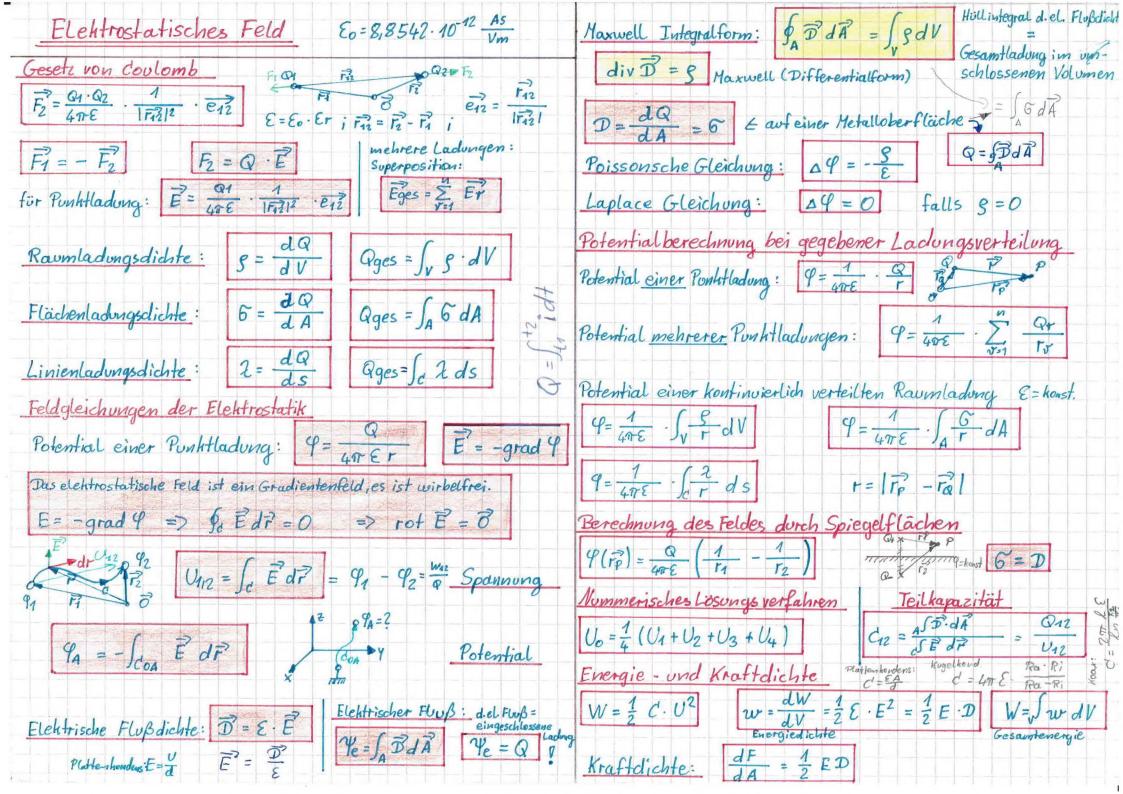
$$g = r \cdot \sin v$$

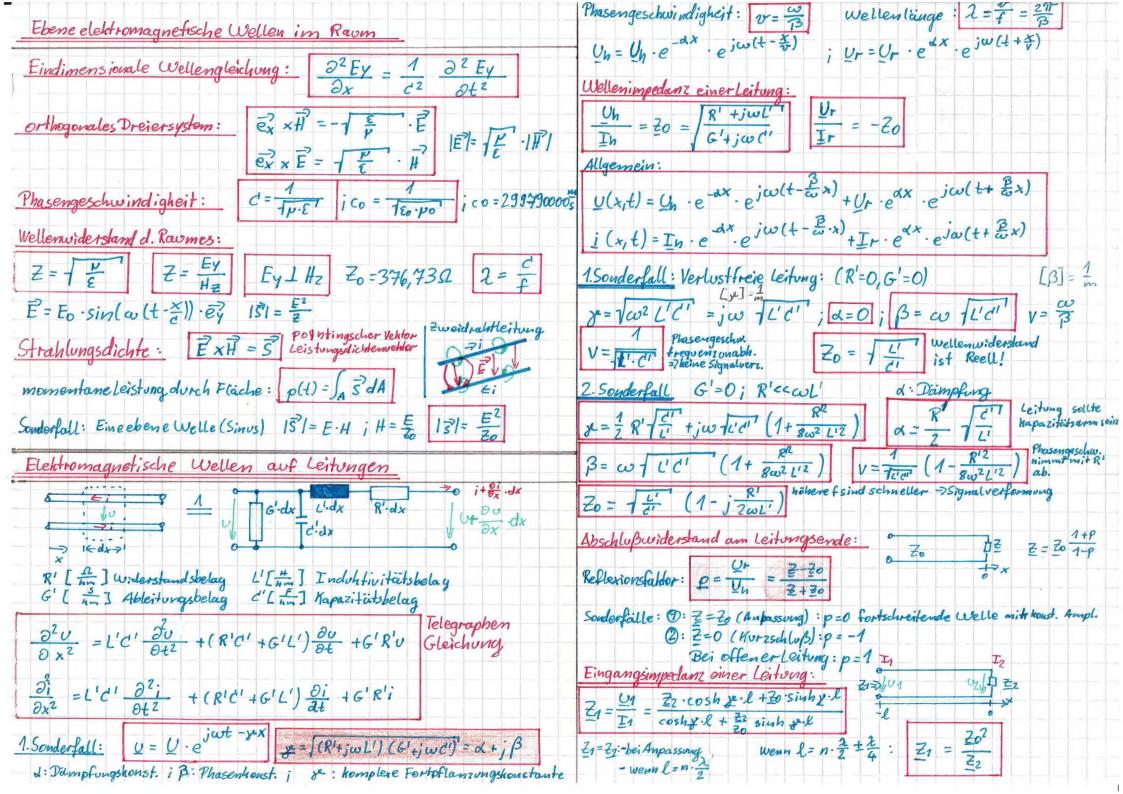












## Weitere Formeln zu TET

		1		N I
ZUT	Ln	teg	rai	100

	Zylinder	Kugel	Kreis
dV⇒dr	2mrldr	47 r2dr	
dA⇒dr	27 ldr	8mrdr	2mrdr
dV >drd@d4		risinvardid 4 *	
dA→dΘd4		r2sinddod4 *	
dA -> drd9	rdrd9 hreisfläiche		rdrJ9
dV > drd4dz			

\* = 
$$0 \le 9 \le 2\pi$$
;  $0 \le \vartheta \le \pi$  | bei Halbhugel: " $\frac{1}{2}$ "

$$W_R = R_i^2$$

$$W_m = \frac{1}{2} L_i^2$$

$$We = \frac{1}{2} C_i^2$$

$$H_i = \frac{r}{2\pi \cdot R^2} \cdot I$$

4.3 Maxwellsche Gleichungen

Differential form

10 H= 17 OOJ 26

Durchflutungsgesche

Hd> Integralform U. 00 70

> Induktionsgesetz Jul.

2 m - 03 - 03 - 03 - 03

Es gibt heine magn. Einzelpole

div

COS

11

0

div 3 40

OF

4

1

બ્રો 20

1

0

Markemalgleichungen:

Q . ES C

4 8 my

ယျ 5 #4

Falls Sich Größen Sinusformic mit der Zeit andem

F.cos (wt +9) 11 Ref 417 ·e,4

F(b) =

Jw6) E The · ej wt 17 3 17.2

ej q

Lo

10+E

11

4

3

१६५१

+0+ #

eî?

11

Datum: 21.5.95

Sonder falle:

rot Es 0. di.V (a) Elektrostatik

સ્ર 11 0 agnerost

S 900 76 11 ist hlein

E)" 76 80 tot H 16 div W 11

101

div "höhere OP 5 Frequenzen quasistationare 76 SOS nicht trome mehr N B. Stineffort Ver

nachlässigbar instationare"

z. B. Wellenausbeitung, Strahlung